

「離散数学・オートマトン」演習問題 11（解答例）

2024/12/16

1 非決定性有限オートマトンから決定性有限オートマトンへ: NFA to DFA

課題 1 式 (1.1) で定義する非決定性有限オートマトン $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ を考える。遷移関数は図 1 に示す。

Let us consider a non-deterministic finite automaton $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ defined by Eq. (1.1). The transition function is shown in Fig. 1.

$$\begin{aligned} Q &= \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\} \\ \Sigma &= \{a, b\} \\ F &= \{q_3\} \end{aligned} \tag{1.1}$$

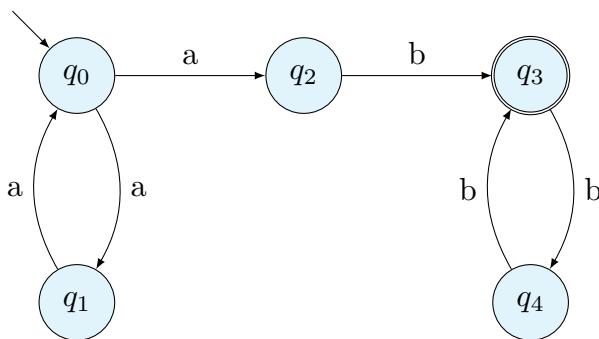


図 1 NFA M

このとき、同じ文字列を受理する決定性有限オートマトンを構成しなさい。

Construct a deterministic finite automaton that accepts the same strings as M .

解答例 対応する決定性有限オートマトン $M' = \langle Q', \Sigma, \delta', [q_0], F' \rangle$ を構成するために、

Q' と δ' をアルゴリズムに従って構成する。

We construct a deterministic finite automaton $M' = \langle Q', \Sigma, \delta', [q_0], F' \rangle$ that accepts the same strings as M by building Q' and δ' according to the algorithm.

- $[q_0]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_0]$

$$\delta' ([q_0], a) = [q_1, q_2]$$

- $[q_1, q_2]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_1, q_2]$

$$\begin{aligned}\delta' ([q_1, q_2], a) &= [q_0] \\ \delta' ([q_1, q_2], b) &= [q_3]\end{aligned}$$

- $[q_3]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_3]$

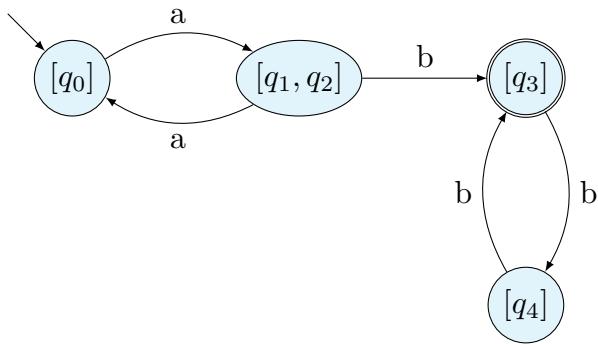
$$\delta' ([q_3], b) = [q_4]$$

- $[q_4]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_4]$

$$\delta' ([q_4], b) = [q_3]$$

M の受理状態は $F' = \{[q_3]\}$ となる。状態遷移を図示する。

The accepting states of M' are $F' = \{[q_3]\}$. The state transitions are shown in the figure.



課題 2 式 (1.2) で定義する非決定性有限オートマトン $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ を考える。遷移関数は図 2 に示す。

Let us consider a non-deterministic finite automaton $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ defined by

Eq. (1.2). The transition function is shown in Fig. 2.

$$\begin{aligned} Q &= \{q_0, q_1, q_2\} \\ \Sigma &= \{a, b\} \\ F &= \{q_2\} \end{aligned} \tag{1.2}$$

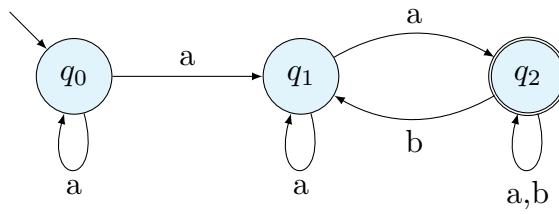


図 2 NFA M

このとき、同じ文字列を受理する決定性有限オートマトンを構成しなさい。

Construct a deterministic finite automaton that accepts the same strings as M .

解答例 対応する決定性有限オートマトン $M' = \langle Q', \Sigma, \delta', [q_0], F' \rangle$ を構成するために、 Q' と δ' をアルゴリズムに従って構成する。

We construct a deterministic finite automaton $M' = \langle Q', \Sigma, \delta', [q_0], F' \rangle$ that accepts the same strings as M by building Q' and δ' according to the algorithm.

- $[q_0]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_0]$

$$\delta' ([q_0], a) = [q_0, q_1]$$

- $[q_0, q_1]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_0, q_1]$

$$\delta' ([q_0, q_1], a) = [q_0, q_1, q_2]$$

- $[q_0, q_1, q_2]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_0, q_1, q_2]$

$$\delta' ([q_0, q_1, q_2], a) = [q_0, q_1, q_2]$$

$$\delta' ([q_0, q_1, q_2], b) = [q_1, q_2]$$

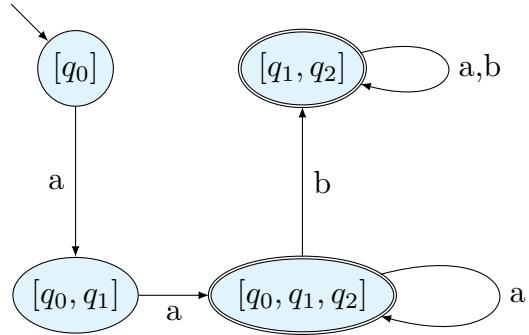
- $[q_1, q_2]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_1, q_2]$

$$\delta' ([q_1, q_2], a) = [q_1, q_2]$$

$$\delta' ([q_1, q_2], b) = [q_1, q_2]$$

M の受理状態は $F' = \{[q_0, q_1, q_2], [q_1, q_2]\}$ となる。状態遷移を図示する。

The accepting states of M' are $F' = \{[q_0, q_1, q_2], [q_1, q_2]\}$. The state transitions are shown in the figure.



2 ϵ 動作のある非決定性有限オートマトンから決定性有限オートマトンへ: NFA with ϵ -transitions to DFA

課題 3 式 (2.1) で定義する ϵ 動作のある非決定性有限オートマトン $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ を考える。遷移関数は図 3 に示す。

Let us consider a non-deterministic finite automaton with ϵ -transitions $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ defined by Eq. (2.1). The transition function is shown in Fig. 3.

$$\begin{aligned} Q &= \{q_0, q_1, q_2, q_3, q_4\} \\ \Sigma &= \{a, b\} \\ F &= \{q_4\} \end{aligned} \tag{2.1}$$

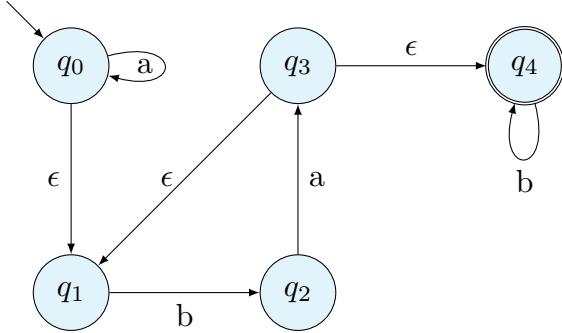


図3 NFA M

このとき、同じ文字列を受理する決定性有限オートマトンを構成しなさい。

Construct a deterministic finite automaton that accepts the same strings as M .

解答例 対応する決定性有限オートマトン $M' = \langle Q', \Sigma, \delta', q'_0, F' \rangle$ を構成するために、 Q' と δ' をアルゴリズムに従って構成する。

We construct a deterministic finite automaton $M' = \langle Q', \Sigma, \delta', q'_0, F' \rangle$ that accepts the same strings as M by building Q' and δ' according to the algorithm.

今回は ϵ -動作があるために、初期状態の構築から始める。

Since there are ϵ -transitions, we start by building the initial state.

- q_0 を起点とする ϵ -閉包を初期状態とする。: The initial state is the ϵ -closure starting from q_0 .

$$q'_0 = [q_0, q_1]$$

- $[q_0, q_1]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_0, q_1]$

$$\delta'([q_0, q_1], a) = \delta(q_0, a) \cup \delta(q_1, a) = [q_0, q_1]$$

$$\delta'([q_0, q_1], b) = [q_2]$$

- $[q_2]$ を起点とする遷移。 q_3 から ϵ -遷移があることに留意。: Transition from $[q_2]$.

Note that there is an ϵ -transition from q_3 .

$$\delta'([q_2], a) \cup \epsilon\text{-CL}(q_3) = [q_1, q_3, q_4]$$

- $[q_1, q_3, q_4]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_1, q_3, q_4]$

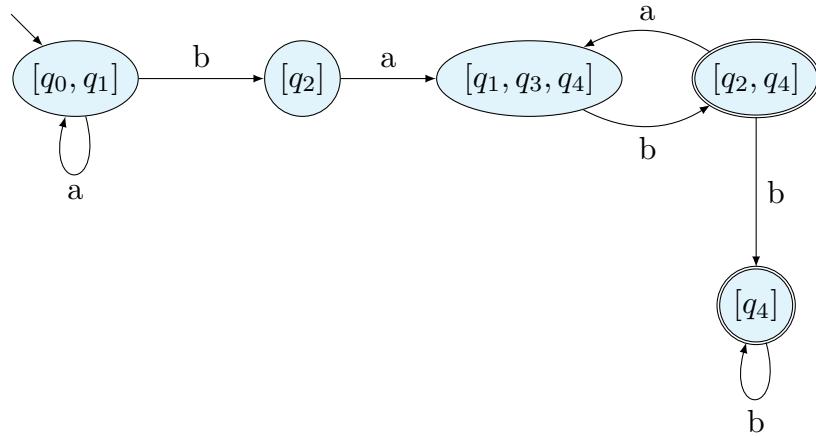
$$\delta'([q_1, q_3, q_4], b) = [q_2, q_4]$$

- $[q_2, q_4]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_2, q_4]$

$$\begin{aligned}\delta'([q_2, q_4], a) &= [q_1, q_3, q_4] \\ \delta'([q_2, q_4], b) &= [q_4]\end{aligned}$$

- $[q_4]$ を起点とする遷移: Transition from $[q_4]$

$$\delta'([q_4], b) = [q_4]$$



課題 4 式 (2.2) で定義する ϵ 動作のある非決定性有限オートマトン $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ を考える。遷移関数は図 4 に示す。

Let us consider a non-deterministic finite automaton with ϵ -transitions $M = \langle Q, \Sigma, \delta, q_0, F \rangle$ defined by Eq. (2.2). The transition function is shown in Fig. 4.

$$\begin{aligned}Q &= \{q_0, q_1, q_2, q_3\} \\ \Sigma &= \{a, b\} \\ F &= \{q_3\}\end{aligned}\tag{2.2}$$

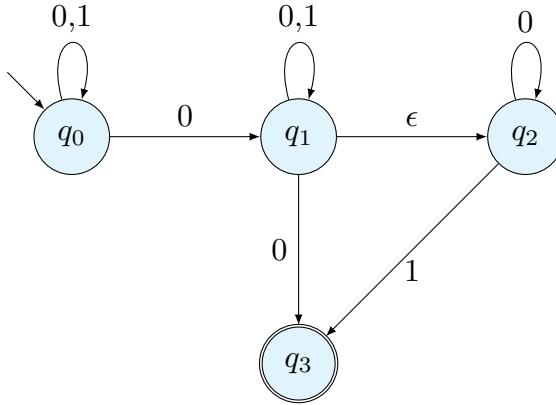


図 4 NFA M

このとき、同じ文字列を受理する決定性有限オートマトンを構成しなさい。

Construct a deterministic finite automaton that accepts the same strings as M .

解答例

- $[q_0]$ から: From $[q_0]$

$$\begin{aligned}\delta([q_0], 0) &= \{q_0, q_1\} \cup \epsilon\text{-CL}(q_1) = \{q_0, q_1\} \cup \{q_1, q_2\} = [q_0, q_1, q_2] \\ \delta([q_0], 1) &= [q_0]\end{aligned}$$

- $[q_0, q_1, q_2]$ から: From $[q_0, q_1, q_2]$

$$\begin{aligned}\delta([q_0, q_1, q_2], 0) &= \delta([q_0], 0) \cup \delta(q_1, 0) \cup \delta(q_2, 0) \\ &= [q_0, q_1, q_2] \cup \{q_3\} = [q_0, q_1, q_2, q_3] \\ \delta([q_0, q_1, q_2], 1) &= \delta([q_0], 1) \cup \epsilon\text{-CL}(q_1) \cup \delta(q_2, 1) \\ &= \{q_0\} \cup \{q_1, q_2\} \cup \{q_3\} = [q_0, q_1, q_2, q_3]\end{aligned}$$

- $[q_0, q_1, q_2, q_3]$ から: From $[q_0, q_1, q_2, q_3]$

$$\begin{aligned}\delta([q_0, q_1, q_2, q_3], 0) &= \delta([q_0, q_1, q_2], 0) = [q_0, q_1, q_2, q_3] \\ \delta([q_0, q_1, q_2, q_3], 1) &= \delta([q_0, q_1, q_2], 1) = [q_0, q_1, q_2, q_3]\end{aligned}$$

